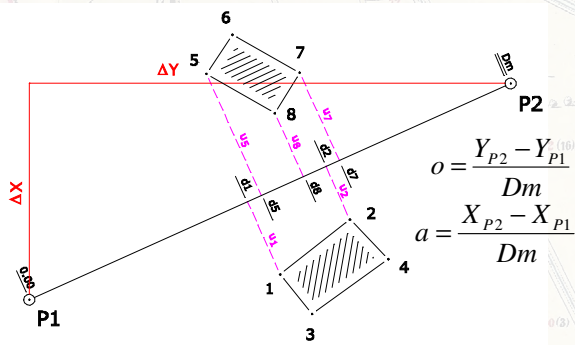


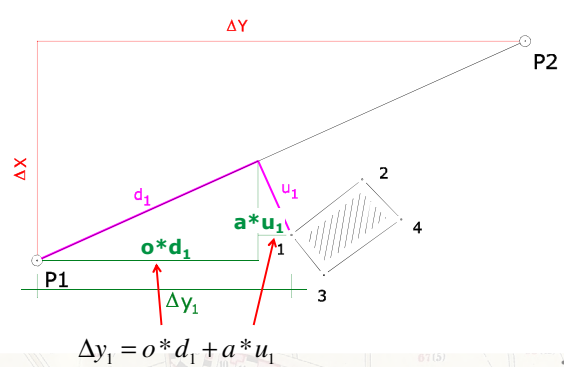
Ortogonalna metoda snimanja



$$o = \frac{Y_{P2} - Y_{P1}}{Dm}$$

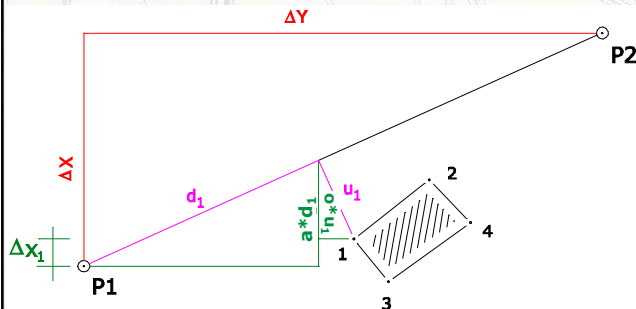
$$a = \frac{X_{P2} - X_{P1}}{Dm}$$

Računanje Δy – upravna desno



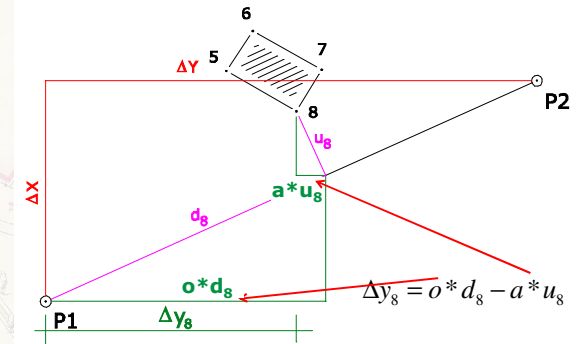
$$\Delta y_1 = o * d_1 + a * u_1$$

Računanje Δx – upravna desno



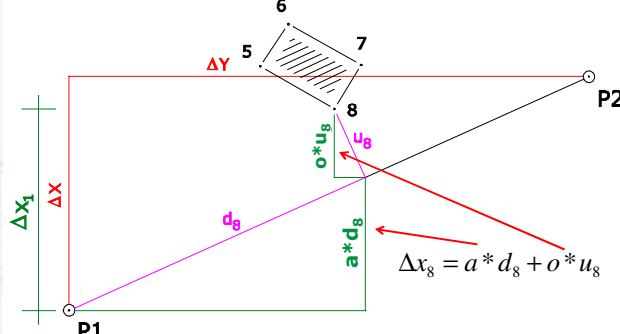
$$\Delta x_1 = a * d_1 - o * u_1$$

Računanje Δy – upravna levo



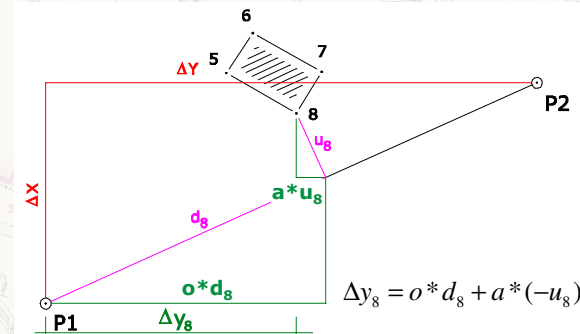
$$\Delta y_8 = o * d_8 - a * u_8$$

Računanje Δx – upravna levo

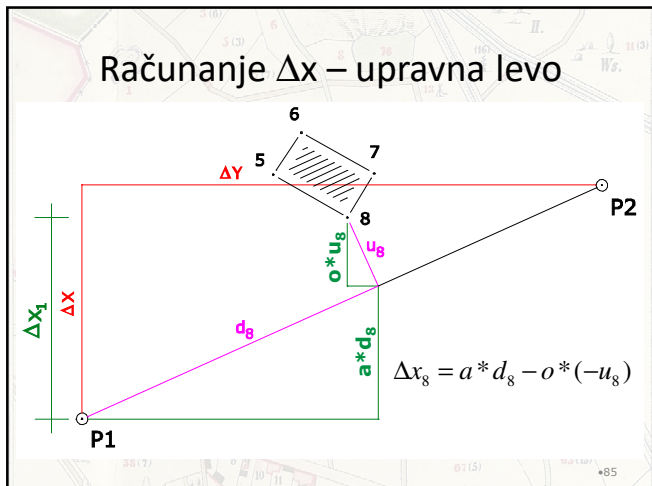


$$\Delta x_8 = a * d_8 + o * u_8$$

Računanje Δy – upravna levo



$$\Delta y_8 = o * d_8 + a * (-u_8)$$



Računanje koordinata detaljnih tačaka

Koordinate detaljnih tačaka se dobijaju kao:

$$Y_i = Y_{p1} + \Delta y_i$$

$$X_i = X_{p1} + \Delta x_i$$

U opštem slučaju:

$$Y_i = Y_{p1} + \Delta y_i$$

$$X_i = X_{p1} + \Delta x_i$$

Računanje koordinata detaljnih tačaka

Kako bi se dobile jedinstvene formule za računanje koordinata detaljnih tačaka snimljenih ortogonalnom metodom, za slučaj kada je upravna sa leve strane linije, njena vrednost se uzima sa negativnim predznakom.

•U slučaju kada je detaljna tačka sa leve strane linije, vrednost dužine upravne je negativna!

Računanje koordinata detaljnih tačaka

Poštujući prethodnu konvenciju, koordinate detaljnih tačaka se dobijaju kao:

$$Y_i = Y_{p1} + a * d_i + o * u_i$$

$$X_i = X_{p1} + o * d_i - a * u_i$$

Gde su Y_{p1} i X_{p1} koordinate početne tačke linije, d_i apscisa a u_i upravna detaljne tačke i .